

应用指南

从 Cortex-M4 到芯来 N308 应用移植说明 V1.0

目录

1、 概述	- 1 -
2、 移植步骤	- 1 -
2.1 工程准备	- 1 -
2.2 芯片相关文件替换	- 2 -
2.3 中断移植	- 4 -
2.4 异常和 NMI 移植	- 7 -
2.5 内核 Timer 移植	- 9 -
2.6 移植 MCU 外设功能	- 10 -
2.7 其他移植	- 10 -
3、 版本历史	- 11 -

1、 概述

CM32M4xxR 是芯昇科技 RSIC-V MCU 系列，该系列采用芯来 N308 内核，并搭载丰富的片上外设功能。本文档针对如何将程序从 Cortex-M4 内核移植到 CM32M4xxR 的 N308 内核的一些关键点进行了总结，以期帮助用户快速完成芯片替换和软件移植的工作。

2、 移植步骤

2.1 工程准备

首先需要安装芯来官方 IDE 工具——Nuclei Studio IDE，安装完成后导入 SDK 中提供的模板工程，路径为：

CM32M4xxR_SDK_1.0.0\CMIIOT.CM32M4xxR_Library\Projects\CM32M4xxR_LQFP128_STB\Templates\Baremetal。模板工程中已经关联了 Drivers 中的 NMSIS 和 BSP 目录，应用程序可以直接使用。

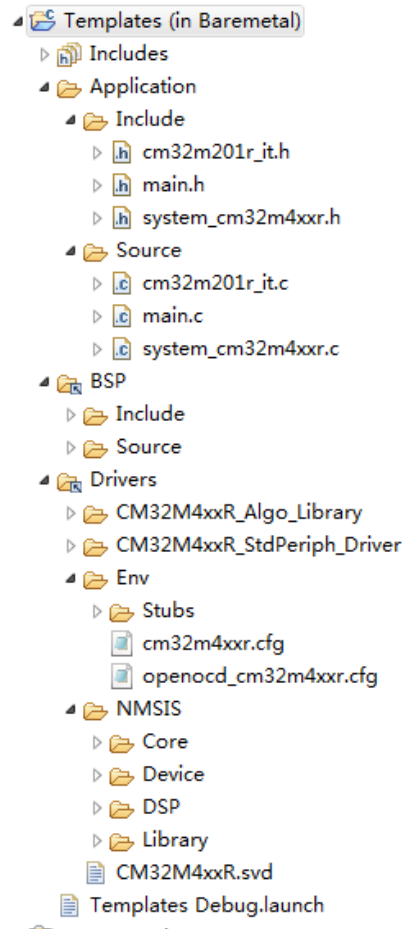


图 1 导入模板工程

基于此工程用户可以添加应用程序代码，构建自己的应用工程。

2.2 芯片相关文件替换

芯片相关文件的替换主要包括 NMSIS 的通用文件和 CM32M4xxR 的处理器文件。NMSIS 是芯来基于 ARM CMSIS 修改的一套适配 RSIC-V 的处理器硬件抽象层，最大程度保持了与 CMSIS 的兼容。在应用移植的过程中用户需要对 CMSIS 的内容进行替换，并修改应用中对其的引用，如果应用中有直接使用到 CMSIS 的接口，需要逐一在 NMSIS 中确认其兼容性并进行替换。

CM32M4xxR 的处理器文件是根据 NMSIS 提供的模板进行实现的，也需要检查替换，并且修改所有对其的引用。

关于 NMSIS 的详细说明，用户可以参考芯来提供的官方说明文档

<https://doc.nucleisys.com/nmsis/introduction/introduction.html> 。

关于芯来 NMSIS/Core 下的文件简要说明如下：

core_compatible.h	兼容 ARM 的 API 定义头文件，包括存储器屏障。饱和运算和数据处理接口
core_feature_base.h	芯来 N/NX 系列核的基本特性 API，定义了所有核的共用寄存器和访问函数。
core_feature_cache.h	芯来 N/NX 系列核的 Cache API，定义了 I-Cache 和 D-Cache 操作接口
core_feature_dsp.h	芯来 N/NX 系列核的 DSP API，主要定义了 SIMD 指令。
core_feature_ecllic.h	芯来 N/NX 系列核的 ecllic API，用于中断配置。
core_feature_fpu.h	芯来 N/NX 系列核的 FPU API，用于浮点运算。
core_feature_pmp.h	芯来 N/NX 系列核的 PMP API，用于物理内存保护。
core_feature_timer.h	芯来 N/NX 系列核的系统 timer API，用于配置系统节拍及产生软件中断和软件复位。
nmsis_compiler.h	编译器通用头文件，目前只支持 gcc
nmsis_core.h	NMSIS 核通用头文件（顶层文件）
nmsis_gcc.h	gcc 编译器头文件
nmsis_version.h	NMSIS 版本定义
riscv_bits.h	bit 操作相关指令定义
riscv_encoding.h	处理器和寄存器赋值所用到的宏定义

关于 CM32M4xxR 的处理器文件简要说明如下：

cm32m4xxr_conf.h	外设启用配置等
cm32m4xxr_def.h	通用类型定义头文件
cm32m4xxr.h	中断向量、外设寄存器、处理器相关宏的定义。
nuclei_sdk_soc.h	顶层头文件，包含了 cm32m4xxr_conf.h、cm32m4xxr_def.h 和 cm32m4xxr.h

system_cm32m4xxr.h	系统初始化实现（时钟、中断向量），启动文件里调用
system_cm32m4xxr.c	系统初始化头文件
intexc_cm32m4xxr.S	中断和异常处理文件
startup_cm32m4xxr.S	启动文件

2.3 中断移植

Cortex-M4 的中断控制器为 NVIC，而芯来 N308 的中断控制器为 ECLIC。二者有比较大的区别，移植过程中该部分需要进行修改。关于 ECLIC 的详细说明可以参考《Nuclei_N 级别指令架构手册中》，这里仅做简要总结：

(1) 在硬件方面，Cortex-M4 由 NVIC 中断控制器统一管理异常、NMI 和中断，而 N308 的 ECLIC 仅管理中断，异常和 NMI 单独处理。

(2) 在软件流程上，Cortex-M4 的异常和中断处理均是向量方式，而 N308 既支持向量处理，也支持非向量处理，二者中断的响应流程不同；

(3) ELCIC 需要根据单独配置中断源的电平或边沿属性，NVIC 中不需要配置；

(4) 在中断服务函数上，由于 Cortex-M4 在处理异常和中断时硬件自动压栈和出栈，因此可以像普通函数一样编写中断服务函数，而 N308 没有硬件自动压栈和出栈机制，因此需要在中断服务函数中手动压栈和出栈，对中断服务函数的实现有特殊要求。该部分功能已经在 intexc_cm32m4xxr.S 中实现，非向量中断用户无需处理；向量中断需要添加 interrupt 修饰。一般情况写向量中断不支持嵌套，如果需要支持嵌套，则需要在中断处理函数中手动添加 SAVE_IRQ_CSR_CONTEXT() 和 RESTORE_IRQ_CSR_CONTEXT() 进行上下文的保存和恢复。

向量中断嵌套示例代码：

```

1.  /**
2.   * @brief TIM3 IRQ Handler Vector Interrupt
3.   * @note Vector interrupt does not support nesting.
4.   * If you need to support nesting, add SAVE_IRQ_CSR_CONTEXT() / RESTORE_IRQ_CSR_CONTEXT()
5.   * in the interrupt response.
6.   */
7.  __INTERRUPT void TIM3_IRQHandler() {
8.      // Save necessary CSRs into variables for vector interrupt nesting
9.      SAVE_IRQ_CSR_CONTEXT();
10.

```

```

11.     if (TIM_GetIntStatus(TIM3, TIM_INT_UPDATE) != RESET) {
12.         TIM_ClrIntPendingBit(TIM3, TIM_INT_UPDATE);
13.
14.         LedBlink(LED2_PORT, LED2_PIN);
15.     }
16.
17.     //Restore necessary CSRs from variables for vector interrupt nesting
18.     RESTORE_IRQ_CSR_CONTEXT();
19. }
    
```

ECLIC 的中断仲裁机制是由四个因素决定：中断 level、中断 priority、中断 ID 号、中断阈值，这四个因素的判定顺序是中断 level>中断 priority>中断 ID 号>中断阈值，其中前三个因素都是数字越大表明仲裁优先级高，最后一个因素只有当中断 level 的数值大于中断阈值时，中断才会生效。

NVIC 与 ECLIC 函数接口对比：

NVIC	ECLIC	ECLIC 功能说明
NVIC_SetPriorityGrouping	ECLIC_SetCfgrNbBits	配置 level 域的 bit 数
NVIC_GetPriorityGrouping	ECLIC_GetCfgrNbBits	配置 level 域的 bit 数
NVIC_EnableIRQ	ECLIC_EnableIRQ	中断使能
NVIC_GetEnableIRQ	ECLIC_GetEnableIRQ	获取中断使能状态
NVIC_DisableIRQ	ECLIC_DisableIRQ	中断去使能
NVIC_GetPendingIRQ	ECLIC_GetPendingIRQ	获取中断等待标识
NVIC_SetPendingIRQ	ECLIC_SetPendingIRQ	设置中断等待标识
NVIC_ClearPendingIRQ	ECLIC_ClearPendingIRQ	清除中断等待标识
NVIC_GetActive		
	ECLIC_SetPriorityIRQ	设置中断 Priority
	ECLIC_GetPriorityIRQ	获取中断 Priority
NVIC_SystemReset		
NVIC_SetVector	ECLIC_SetVector	设定中断处理地址
NVIC_GetVector	ECLIC_GetVector	获取中断处理地址
	ECLIC_SetMth	设定中断 level 阈值
	ECLIC_GetMth	获取中断 level 阈值
	ECLIC_SetTrigIRQ	设置中断源的电平或边沿属性

	ECLIC_GetTrigIRQ	获取中断源的电平或边沿属性
	ECLIC_SetShvIRQ	修改中断向量/非向量处理模式
	ECLIC_GetShvIRQ	修改中断向量/非向量处理模式
NVIC_SetPriority	ECLIC_SetCtrlIRQ	统一设置中断 level 和 priority
NVIC_GetPriority	ECLIC_GetCtrlIRQ	统一获取中断 level 和 priority
	ECLIC_SetLevelIRQ	设置中断 level
	ECLIC_GetLevelIRQ	获取中断 level
	ECLIC_GetInfoCtlbits	获取 level 和 priority 的总 bit 域个数, 返回值为 4, 硬件配置无法修改。

NVIC 中断代码示例:

```

1.  /* Configure the preemption priority and subpriority:
2.     - 1 bits for pre-emption priority: possible value are 0 or 1
3.     - 3 bits for subpriority: possible value are 0...7
4.     - Lower values gives higher priority
5.  */
6.  NVIC_PriorityGroupConfig(0x600);
7.
8.  /*Set key input interrupt priority*/
9.  NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannel          = KEY_INPUT_IRQn;
10. NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelPreemptionPriority = 1;
11. NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelSubPriority   = 0;
12. NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelCmd         = ENABLE;
13. NVIC_Init(&NVIC_InitStructure);
    
```

N308 移植代码修改:

```

1.  /* Configure the ECLIC level and priority Bits */
2.  ECLIC_SetCfgNlbits(1); /* 1 bits for level, 3 bits for priority */
3.
4.  /* Enable the Key Interrupt */
5.  ECLIC_SetLevelIRQ(EXTI0_IRQn, 1); //interrupt level 1
6.  ECLIC_SetPriorityIRQ(EXTI0_IRQn, 1); //interrupt priority 0
7.  ECLIC_SetTrigIRQ(EXTI0_IRQn, ECLIC_LEVEL_TRIGGER); //level interrupt
8.  ECLIC_EnableIRQ(EXTI0_IRQn); //Enable interrupt
    
```


2.4 异常和 NMI 移植

由于两个内核的架构差异，其异常类型也有较大的差异，用户需要根据 N308 的特性对异常和 NMI 的处理代码进行重构。

下表对比了 CortexM4 和 N308 的异常和 NMI 说明：

CortexM4	说明	N308	说明
RESET 复位	复位为特殊类型的异常		
NMI	非可屏蔽中断	NMI	非可屏蔽中断
HardFault	硬件异常		
MemMange	内存管理异常	指令访问错误	取指令访问错误
BusFault	总线故障异常	读存储器访问错误 写存储器和 AMO 访问错误	Load 指令访存错误 Store 或 AMO 指令访存错误
UsageFault	指令执行异常	非法指令 读存储器地址非对齐 写存储器和 AMO 地址非对齐	非法指令 Load 指令访存地址非对齐 Store 或 AMO 指令访存地址非对齐
SVCcall	SVC 指令触发异常	用户模式环境调用 机器模式环境调用	UserMode 下执行 ecall 指令 MachineMode 下执行 ecall 指令
PendSV	中断驱动的系统级服务请求		
SysTick	Systick 异常		
Interrupt (ISR)	外设中断		
		断点	断点异常, 调试器使用。

N308 的异常和 NMI 的处理函数通过 system_cm32m4xxr.c 文件中的 Exception_Register_EXC、core_exception_handler 和 Exception_Get_EXC 三个函数进

行注册、获取和执行。用户只需要关心注册和获取注册两个函数的使用即可。

示例代码如下：

```
1.  /**
2.   * @brief IllegalAccess Exception Handler.
3.   */
4.  void IllegalAccess_Exception_Handler(unsigned long mcause, unsigned long sp)
5.  {
6.      printf("illegal memory @ 0x%08X access!\r\n", __RV_CSR_READ(CSR_MBADADDR));
7.      while(1);
8.  }
9.
10. /**
11.  * @brief Ecall(System Software Call) Handler
12.  */
13. void ECALL_Exception_Handler(unsigned long mcause, unsigned long sp)
14. {
15.     uint32_t saved_regs = sp;
16.     uint32_t mepc = ((uint32_t *)saved_regs)[12];
17.     printf("ECALL Exception Trigger\r\n");
18.     /* Since the mepc is the ecall address when the exception is returned,
19.      * there will be an endless loop in the return. The ecall is a
20.      * 4-byte instruction. Modify the mepc to try to skip it. */
21.     ((uint32_t *)saved_regs)[12] = mepc + 4;
22. }
23.
24. /**
25.  * @brief Main function.
26.  */
27. int main(void) {
28.     /* SystemInit() function has been called by startup file startup_cm32m4xxr.s */
29.     log_init();
30.
31.     /* Register exception handling functions for system calls and illegal access */
32.     Exception_Register_EXC(MmodeEcall_EXCn, (unsigned long)ECALL_Exception_Handler);
33.     Exception_Register_EXC(LdFault_EXCn, (unsigned long)IllegalAccess_Exception_Handler);
34.
35.     /* Call ecall to enter exception mode */
36.     __ECALL();
37.     printf("ECALL Process Completed! \r\n");
38.
39.     /* Attempt to access an illegal address to trigger an exception */
40.     uint32_t trap = *(uint32_t *)0xFFFFFFFF;
41.     printf("trap : %d\r\n", trap);
42.
43.     while (1) {
44.
45.     }
46. }
```

2.5 内核 Timer 移植

CortexM4 内核包含一个 24 位向下计数的 SysTick 定时器,时钟源可以选择 AHB/8 或者 AHB, 当计数到 0 时, 将从 reload 寄存器中自动重装载定时器初值。

N308 内核同样提供一个定时器 mtimer, 时钟源可以选择 RTCCLK 或者 HCLK, 可以替代 SysTick。该计数器为 64 位向上计数, 默认开启, 可以一直计数无需重载, 内置一个比较寄存器和软件中断寄存器, 可用于产生计时器中断和软件中断。

关于内核 timer 的详细说明可以参考: 《Nuclei_N 级别指令架构手册中》。

N308 内核 timer 配置代码示例:

```
1. uint32_t SystimerCtrl;  
2.  
3. /* use HCLK as system timer clock */  
4. SystimerCtrl = SysTimer_GetControlValue();  
5. SysTimer_SetControlValue(SystimerCtrl | SysTimer_MTIMECTL_CLKSRC_Msk);  
6.  
7. SysTimer_SetLoadValue(0); //set the timer load value  
8. SysTimer_SetCompareValue(ticks); //set the compare value  
9. ECLIC_SetShvIRQ(SysTimer_IRQn, ECLIC_NON_VECTOR_INTERRUPT); //set the system timer compare  
interrupt  
10. ECLIC_SetLevelIRQ(SysTimer_IRQn, 0); //set interrupt level  
11. ECLIC_EnableIRQ(SysTimer_IRQn); //enable interrupt
```

N308 内核 timer 使用示例:

```
1. /**  
2. * @brief Function of delay nus.  
3. * @param u32 nus:Delay number of us.  
4. */  
5. void delay_us(uint32_t nus)  
6. {  
7.     uint64_t temp;  
8.     uint64_t cmpvalue;  
9.  
10.    cmpvalue = SysTimer_GetLoadValue() + nus*(SystemCoreClock / 1000000);  
11.  
12.    do  
13.    {  
14.        temp = SysTimer_GetLoadValue();  
15.    } while (temp < cmpvalue); // waiting time arrives  
16. }
```

2.6 移植 MCU 外设功能

CM32M4xxR 的外设功能与 MCU 的外设的差异无法尽述，具体可以自行查阅芯片手册进行比对。

在模板工程中，所有外设的驱动位于 Drivers 目录下，可以通过#include “nuclei_sdk_soc.h”文件，调用所有驱动接口。

2.7 其他移植

移植过程中，还有一些方面需要关注：

1、编译工具链选项和语法扩展移植

CM32M4xxR 目前提供使用 RISC-V GNU 编译工具链进行编译，由于编译工具链的不同，如果应用代码中使用的编译选项和编译器语法扩展，也需要逐项进行修改。例如：ARM Compiler 5 支持__forceinline 语法，但是在使用 GNU 编译工具时需要修改为__attribute__((always_inline))。

RISC-V GNU 工具链手册请参考：<https://gcc.gnu.org/onlinedocs/9.2.0/>

2、内嵌汇编代码移植

由于内核平台的变化，其汇编语言也不相同。如果应用代码中使用了内嵌汇编代码，需要逐项进行修改。

RISC-V 的汇编说明可以参考：<https://riscv.org/technical/specifications/>

3、位带操作移植

N308 目前不支持位带（Bit Band）操作，但是支持原子操作指令，原子操作指令也具有不可分割的特性，同样适用于多任务场景。原子操作指令包括加、与、或、异或等操作，具体可以参考 NMSIS core_feature_base.h 文件中的__AMO 相关函数。

4、链接脚本移植

SDK 的中提供了链接脚本 gcc_cm32m4xxr_flashxip.ld 文件，一般情况下可以直接使用，如应用程序中需要改变输出文件的存储布局，则需要对 LD 文件进行修改。

RSIC-V GNU LD 手册请参考：<https://sourceware.org/binutils/docs/ld/>

3、 版本历史

版本	日期	修改内容
V1.0	20211020	新建